

Parcours de graphes

Algorithmique – L3

François Laroussin

novembre 2010

Parcours de graphes

Procédure Parcours G

// $G = S, A$

begin

pour chaque $x \in S$ **faire** Couleur[x] \leftarrow blanc

C oir $s \in S$

 Couleur[s] \leftarrow gris

répéter

C oir x tq Couleur[x] = gris

pour chaque $x, y \in A$ **faire**

si Couleur[y] = blanc **alors** Couleur[y] \leftarrow gris

 Couleur[x] \leftarrow noir

jusqu'à $\forall x. \text{Couleur}[x] \neq \text{gris}$;

end

Parcours

! cas :

- un cycle d'un seul état sont tous les successeurs n'ont pas encore été découverts.
- n'explores les transitions issues d'un état on cycle d'un successeur n'est pas encore découvert.

Parcours

! ~~pas~~ :

- un ~~no~~ ~~de~~ ~~un~~ ~~so~~ ~~it~~ ~~et~~ ~~s~~ ont tous / ~~es~~ successeurs n'ont pas encore ~~été~~ ~~écouverts~~.
- en ~~explor~~ / ~~es~~ transitions issues ~~de~~ ~~s~~ ~~et~~ ~~on~~ ~~c~~ ~~irc~~ ~~de~~ ~~es~~ successeurs ~~de~~ ~~s~~ pas ~~encore~~ ~~écouverts~~.

trois ~~états~~ pour / ~~es~~ ~~so~~ ~~it~~ ~~et~~ ~~s~~ :

- non ~~écouvert~~,
- ~~écouvert~~ ~~à~~ ~~es~~ certains successeurs restent non ~~écouverts~~, ou
- ~~écouvert~~ ainsi que ~~ses~~ successeurs.

→ trois couleurs blanc/gris/noir .

Plan

- 1 Définitions
- 2 parcours en largeur
- 3 parcours en profondeur
- 4 Extension/insaisies

Plan

- 1 Définitions
- 2 parcours en | arguer
- 3 parcours en pronom ur
- 4 Extension/insais

on considère un graphe non orienté.

Arborescence de parcours

our c aqu, sd l st, on va gar r en l oir, par quel r arste, l a
ste, scouvert, c.-à- . puis quel sd l st. . .

Arborescence de parcours

Pour chaque $s \in V$, on va garder en mémoire par quel v s a été découvert, c.-à-d. $p[s]$. Puis quel s est...

$S \rightarrow S \cup \{n\}$
 $\forall u = v$ si u a été découvert puis v .

Arborescence de parcours

Pour chaque $s \in S$, on va garder en mémoire par quelle arête s a été découvert, c.-à-d. $p(s)$. Puis quel s est...

$S \rightarrow S \cup \{n\}$
 $p(u) = v$ si u a été découvert depuis v .

On construit donc un arbre $G_p = (S, A_p)$ raciné s .

$$A_p = \{ (p(v), v) \mid p(v) \neq n \}$$

Propriété du parcours en largeur

L'algorithme va parcourir les sommets accessibles puis s'arrête en commençant par ceux situés à la distance 1, puis ceux situés à la distance 2, etc.

Propriété du parcours en largeur

L'algorithme va parcourir les sommets accessibles puis s'arrêtera en commençant par ceux situés à la distance 1, puis ceux situés à la distance 2, etc.

De plus, l'algorithme va

- 1 calculer la distance minimale de chaque sommet à l'origine, et
- 2 les chemins dans G_Π seront les plus courts chemins dans G .

Parcours en largeur de $G = (S, A)$ non-orienté

Procédure PL G, s

pour chaque $x \in S \setminus \{s\}$ **faire**

 Couleur[x] \leftarrow blanc ; [x] \leftarrow nh ; Dist[x] \leftarrow ∞ ;

 Couleur[s] \leftarrow gris ; [s] \leftarrow nh ; Dist[s] \leftarrow 0 ;

$F \leftarrow F \cup \{x\}$;

 Ajouter F, s

tant que $F \neq \emptyset$ **faire**

$x \leftarrow$ Extraire s de F ;

pour chaque $x, y \in A$ **faire**

si Couleur[y] = blanc **alors**

 Couleur[y] \leftarrow gris ;

 Dist[y] \leftarrow Dist[x] + 1 ;

 [y] \leftarrow x ;

 Ajouter F, y ;

 Couleur[x] \leftarrow noir

Parcours en largeur

Les nœuds du coloriage blanc/gris/noir sont :

- **blanc** : les sommets qui ne sont pas encore couverts et à l'initialisation, seuls.
- **gris** : les sommets qui sont déjà couverts et ont des successeurs. Les nœuds gris n'ont pas encore tous leurs successeurs.
- **noir** : les sommets qui sont couverts et ont tous leurs successeurs. Les nœuds noirs ont aussi tous leurs successeurs.

Terminaison et complexité

out ajout u ans $F...$

- est conditionné par « $\text{Couleur}[u] = \text{blanc}$ », et
- est suivi par un colorage en gris u .
- n s'arrête ni si est coloré en blanc qui à l'initialisation.

Terminaison et complexité

out ajout $\hookrightarrow u$ ans $F...$

- est conditionné par « $\text{Couleur}[u] = \text{blanc}$ », et
- est suivi par un coloriage en gris $\hookrightarrow u$.
- n s'arrête ni est coloré en blanc qu'à l'initialisation.

$\Rightarrow u$ ne peut être ajouté et extrait qu'au plus une fois.

\Rightarrow l'algorithme termine.

Terminaison et complexité

out ajout u ans $F...$

- est conditionné par « $\text{Couleur}[u] = \text{blanc}$ », et
- est suivi par un coloriage en gris u .
- n s'arrête ni est coloré en blanc qu'à l'initialisation.

$\Rightarrow u$ ne peut être ajouté et extrait qu'au plus une fois.

\Rightarrow l'algorithme termine.

Et sa liste adjacence n'est parcourue qu'au plus une fois.

Terminaison et complexité

out ajout $\hookrightarrow u$ ans $F...$

- est conditionné par « $\text{Couleur}[u] = \text{blanc}$ », et
- est suivi par un coloriage en gris $\hookrightarrow u$.
- n s'arrête ni est coloré en blanc qu'à l'initialisation.

$\Rightarrow u$ ne peut être ajouté et extrait qu'au plus une fois.

\Rightarrow l'algorithme s'arrête.

Et sa liste d'adjacence n'est parcourue qu'au plus une fois.

\Rightarrow Coût complexité totale \hookrightarrow :

- la boucle principale $\hookrightarrow O(|A|)$;
- l'initialisation $\hookrightarrow O(|S|)$.

\Rightarrow Coût complexité en $O(|S| + |A|)$ ou $O(|G|)$

Correction du parcours en largeur

Théorème Soient $G = (S, A)$ un graphe non-orienté et $s \in S$ un sommet. L'algorithme PL(G, s) :

1. découvre tous les sommets atteignables depuis s et unique pour ceux-ci ;
2. termine avec $\text{Dist}[v] = \delta(s, v)$ pour tout $v \in S$;
3. construit une table qui termine sorte que pour tout sommet $u \neq s$ atteignable depuis s , il existe un plus court chemin $s \rightarrow u$ dans G dont la dernière transition est (u', u) .

B $\delta(s, v)$ = longueur d'un plus court chemin entre s et v

Propriétés – distances

Définition $G = (S, A)$, $u, v \in S$

$$\delta(u, v) = \begin{cases} \min\{p \mid u \rightarrow^p v\} & \text{si } u \rightarrow^* v \\ \infty & \text{sinon} \end{cases}$$

Propriété 13 Soient $u, v \in S$ tels que $u, v \in A$, alors on a :

$$\delta(s, v) \leq \delta(s, u) + 1$$

Propriétés – parcours en largeur

Propriété 14 A tout δ on associe un algorithme δ , on a pour tout $s, u \in V$, $\text{Dist}[u] \geq \delta \cdot \text{Dist}[s, u]$.

Propriété 15 Lors de l'exécution de PL sur $G = (S, A)$ après s , à chaque étape de l'algorithme, si F est la forêt $[v_1, v_2, \dots, v_k]$ où v_1 est le plus ancien et v_k le plus récent, alors on a :

- $\text{Dist}[v_i] \leq \text{Dist}[v_{i+1}]$ pour $i = 1, \dots, k-1$
- $\text{Dist}[v_k] \leq \text{Dist}[v_1] + 1$

Plan

- 1 Définitions
- 2 parcours en largeur
- 3 parcours en profondeur
- 4 Extension / insaisies

Idée générale

On considère des graphes orientés.

Ici on considère |S| sommets et gris découverts |S| plus récemment.

Au lieu d'un |S|, on utilise un pli.

Idée générale

On considère des graphes orientés.

Ici on considère s et t gris découverts / plus récemment.

Au lieu d'un s , on utilise un ph .

On trouve donc un chemin gris / plus loin possible.

Idée générale

On considère les graphes orientés.

Ici on choisit le sd et gris écouvert le plus récent.

Au lieu d'un ϕ , on utilise un ph .

On grouper donc un c en gris le plus loin possible.

Les trois couleurs signifient :

- blanc sd est non encore écouvert,
- gris sd est écouvert mais ont certain descendants ni ont pas encore été écouverts,
- noir sd est écouvert ainsi que tous ses ascendants.

Algorithmme - 1

Cd \rightarrow pour/ \rightarrow parcours \rightarrow argur, on construit $G_{\Pi} \dots$ a s i c s
s-ra un \rightarrow forêt.

Algorithme - 1

Cd \mathcal{T} pour \mathcal{P} parcours en largeur, on construit $G_{\mathcal{T}}$. \mathcal{T} sera un **forêt**.

\mathcal{P} va associer à tout sd \mathcal{T} et $u \in S$:

- un **at** \mathcal{P} cd origine en gris $[u]$ et
- un **at** \mathcal{P} cd origine en noir $[u]$

un **at** \mathcal{P} = un entier entre 1 et $|S|$

Algorithme - 1

Cd \hookrightarrow pour/ \hookrightarrow parcours \hookrightarrow arg, on construit $G_n \dots$ **ais i ci c,**
sra un forêt.

n va associer à tout sd \hookrightarrow et $u \in S$:

- un **at** \hookrightarrow cd orig \hookrightarrow en gris **[u]** ; et
- un **at** \hookrightarrow cd orig \hookrightarrow en noir **[u]**

un **at** = un entier entre 1 et $|S|$

[u] < **[u]**

Et...

- avant/ a **at** **[u]** , u est en blanc ;
- entre **[u]** et **[u]** , u est en gris ;
- après/ a **at** **[u]** , u est en noir.

Parcours en profondeur (init)

Procédure PP *G*

// $G = (S, A)$

begin

pour chaque $x \in S$ **faire**

 Couleur[x] ← blanc;

 [x] ← nil;

 temps ← 0;

pour chaque $x \in S$ **faire**

si Couleur[x] = blanc **alors**

 PP-Visiter G, x ;

end

Parcours en profondeur

Procédure PP-Visiter G, s

$Couleur[s] \leftarrow \text{gris};$

$temps \leftarrow \text{temps};$

$[s] \leftarrow \text{temps};$

pour chaque $s, u \in A$ **faire**

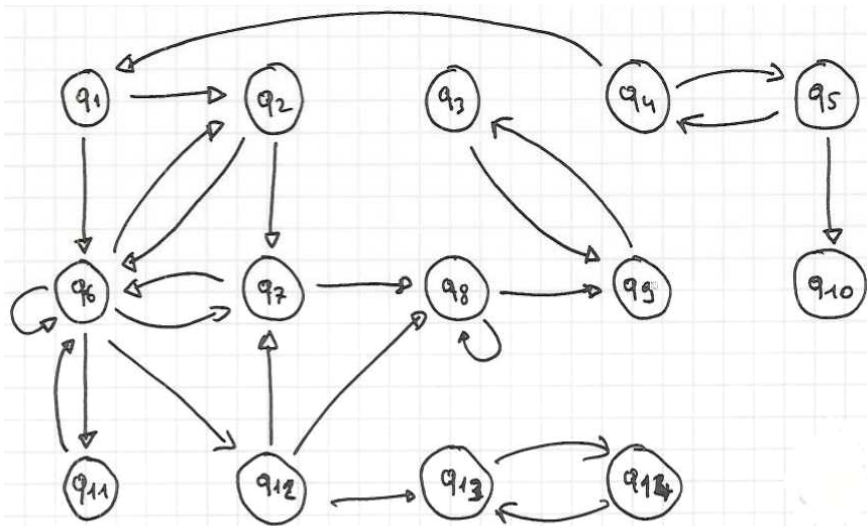
si $Couleur[u] = \text{blanc}$ **alors**
 $[u] \leftarrow s;$
 PP-Visiter G, u ;

$Couleur[s] \leftarrow \text{noir};$

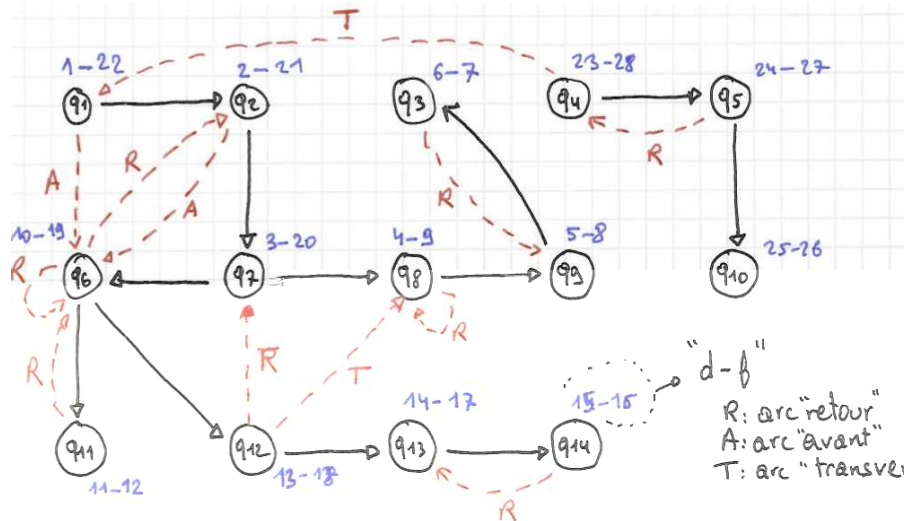
$temps \leftarrow \text{temps};$

$[s] \leftarrow \text{temps};$

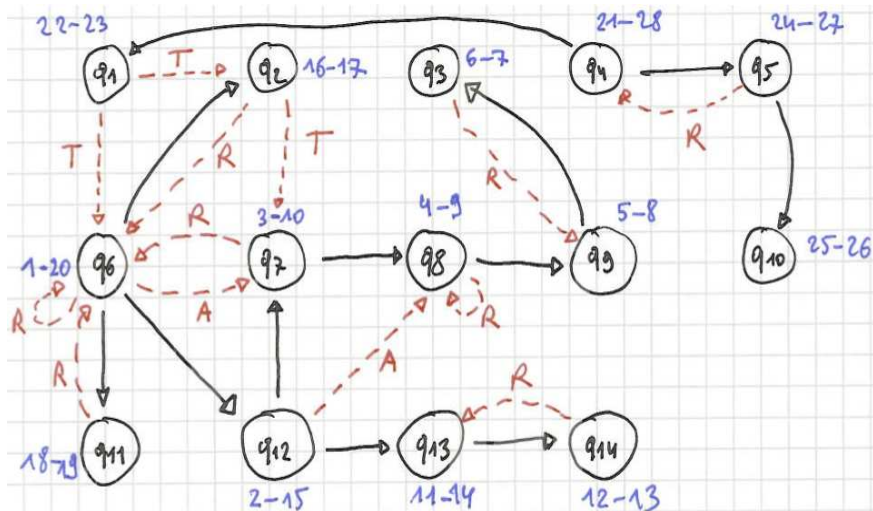
Exemple



Exemple



Exemple



Complexité

L'initialisation a un temps en $O(|S|)$.

La procédure PP-Visiter est appelée exactement une fois sur chaque sommet.

La complexité des boucles « **Pour chaque** $s, u \dots$ » est tous les appels PP-Visiter est donc en $O(|A|)$.

Il a donc un algorithme linéaire, i.e. en $O(|S| + |A|)$.

Classification des arcs...

out arc $v, w \in A$ est soit un arc de G_Π , soit...

- un arc de G_Π i.e. $\lfloor w \rfloor = v$;
- un arc « retour » : v est un descendant de w dans G_Π^* ;
- un arcs « avant » : w est un descendant de v dans G_Π^* à condition que $\lfloor w \rfloor \neq v$;
- un arc « transversal » : tous les autres cas.

* Alors, il existe un v, w dans PP-Visiter.

Propriétés du Parc. en Profondeur - 1

Propriété 16

Pour tout sommet u et v , on a :

- soit les intervalles $[d_u, f_u]$ et $[d_v, f_v]$ sont disjoints ;
- soit $[d_u, f_u]$ est contenu dans $[d_v, f_v]$;
- soit $[d_v, f_v]$ est contenu dans $[d_u, f_u]$.

Propriétés du Parc. en Profondeur - 1

Propriété 16

Pour tout u et v , on a :

- soit les intervalles $[d_u, f_u]$ et $[d_v, f_v]$ sont disjoints ;
-

Si u et v sont des nœuds de T , on a :

Propriétés du Parc. en Profondeur - 1

Propriété 16

Pour tout u et v , on a :

- soit les intervalles $[d_u, f_u]$ et $[d_v, f_v]$ sont disjoints ;
- soit $[d_u, f_u]$ est contenu dans $[d_v, f_v]$;
- soit $[d_v, f_v]$ est contenu dans $[d_u, f_u]$.

Supposons $[d_u] < [d_v]$.

- $[d_v] < [d_u]$:
 - En $[d_v]$, u est gris. PP-Visiter G, u n'est pas fini.

Propriétés du Parc. en Profondeur - 1

Propriété 16 Pour tout u et v , on a :

- soit les intervalles $[d_u, f_u]$ et $[d_v, f_v]$ sont disjoints ;
- soit $[d_u, f_u]$ est contenu dans $[d_v, f_v]$;
- soit $[d_v, f_v]$ est contenu dans $[d_u, f_u]$.

Supposons $[d_u] < [d_v]$.

- $[d_v] < [d_u]$:
 - En $[d_v]$, u est gris (PP-Visiter G , u n'est pas ni
 - on va appeler PP-Visiter G, v' pour tout $v, v' \in A$ t.q.
Couleur $[v] = \text{blanc}$.

Propriétés du Parc. en Profondeur - 1

Propriété 16 Pour tout u et v , on a :

- soit les intervalles $[d_u, f_u]$ et $[d_v, f_v]$ sont disjoints ;
- soit $[d_u, f_u]$ est contenu dans $[d_v, f_v]$;
- soit $[d_v, f_v]$ est contenu dans $[d_u, f_u]$.

Supposons $[d_u] < [d_v]$.

- $[d_v] < [d_u]$:
 - En $[d_v]$, u est gris (PP-Visiter G , u n'est pas ni
 - on va appeler PP-Visiter G, v' pour tout $v, v' \in A$ t.q. $\text{Coul}[v] = \text{anc}$.
 - puis colorer v en noir ... et affecter $[d_v]$,

Propriétés du Parc. en Profondeur - 1

Propriété 16

Pour tout u et v , on a :

- soit les intervalles $[d_u, f_u]$ et $[d_v, f_v]$ sont disjoints ;
- soit $[d_u, f_u]$ est contenu dans $[d_v, f_v]$;
- soit $[d_v, f_v]$ est contenu dans $[d_u, f_u]$.

Supposons $[d_u] < [d_v]$.

- $[d_v] < [f_u]$:
 - En $[d_v]$, u est gris. PP-Visiter G, u n'est pas fini.
 - on va appeler PP-Visiter G, v' pour tout $v, v' \in A$ t.q. $\text{Cof}(u[v]) = \text{anc}$.
 - puis colorier v en noir ... et affecter $[d_v]$,
 - n'appeler PP-Visiter G, u' que sur d'autres ascendants de u ,

Propriétés du Parc. en Profondeur - 1

Propriété 16 Pour tout u et v , on a :

- soit les intervalles $[d_u, f_u]$ et $[d_v, f_v]$ sont disjoints ;
- soit $[d_u, f_u]$ est contenu dans $[d_v, f_v]$;
- soit $[d_v, f_v]$ est contenu dans $[d_u, f_u]$.

Supposons $[d_u] < [d_v]$.

- $[d_v] < [f_u]$:
 - En $[d_v]$, u est gris. PP-Visiter G, u n'est pas fini.
 - on va appeler PP-Visiter G, v' pour tout $v, v' \in A$ t.q. $\text{Cof}(u[v]) = \text{anc}$.
 - puis colorier v en noir ... et affecter $[d_v]$,
 - n'appeler PP-Visiter G, u' que sur des ancêtres de u ,
 - et on n'affecte $[f_u]$!

Propriétés du Parc. en Profondeur - 1

Propriété 16 Pour tout u et v , on a :

- soit les intervalles $[u, u]$ et $[v, v]$ sont disjoints ;
- soit $[u, u]$ est contenu dans $[v, v]$;
- soit $[v, v]$ est contenu dans $[u, u]$.

Supposons $u < v$.

- $u < v$:
 - En $[v, v]$, u est gris. PP-Visiter G, u n'est pas ni
 - on va appeler PP-Visiter G, v' pour tout $v, v' \in A$ t.q. $\text{Cof}[u[v]] = \text{anc}$.
 - puis colorier v en noir ... et affecter $[v, v]$,
 - n'appeler PP-Visiter G, u' que autres ascendants u ,
 - et on n'affecte $[u, u]$:
- $u > v$: alors $[u, u] < [u, u] < [v, v] < [v, v] \dots$

Propriété 17

Pour tout s et t on a $u \rightarrow_{G_\Pi}^* v \Leftrightarrow$
 $[u] < [v] < [v] < [u]$.

Propriété 17

pour tout u, v , on a $u \rightarrow_{G_\Pi}^* v \Leftrightarrow [u] < [v] < [v] < [u]$.

- $1 \Rightarrow u_0 = u \rightarrow_{G_\Pi} u_1 \rightarrow_{G_\Pi} u_2 \dots \rightarrow_{G_\Pi} u_k = v$

Propriété 17

Pour tout u, v , on a $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v \Leftrightarrow [u] < [v] < [v] < [u]$.

- $1 \Rightarrow u_0 = u \rightarrow_{G_{\Pi}} u_1 \rightarrow_{G_{\Pi}} u_2 \dots \rightarrow_{G_{\Pi}} u_k = v$
 - u_i est couvert puis $u_{i-1} [u_{i-1}] < [u] < [u_{i-1}]$.

Propriétés du Parc. en Profondeur - 2

Propriété 17

Pour tout u, v , on a $u \rightarrow_{G_\Pi}^* v \Leftrightarrow [u] < [v] < [v] < [u]$.

- $1 \Rightarrow u_0 = u \rightarrow_{G_\Pi} u_1 \rightarrow_{G_\Pi} u_2 \dots \rightarrow_{G_\Pi} u_k = v$
 - u_i est couvert puis $u_{i-1} [u_{i-1}] < [u] < [u_{i-1}]$.
 - par la prop. 16 $[u_{i-1}] < [u] < [u] < [u_{i-1}]$, ...

Propriétés du Parc. en Profondeur - 2

$$T \cdot T \cdot Td \quad Td \cdot T \cdot T \cdot Td$$

Propriété 17

pour tout u, v , on a $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v \Leftrightarrow [u] < [v] < [v] < [u]$.

- $1 \Rightarrow u_0 = u \rightarrow$

Propriétés du Parc. en Profondeur - 2

$$T \cdot T \cdot Td \quad Td \cdot T \cdot T \cdot Td$$

Propriété 17

pour tout u, v , on a $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v \Leftrightarrow [u] < [v] < [v] < [u]$.

- $1 \Rightarrow u_0 = u \rightarrow$

Propriétés du Parc. en Profondeur - 2

Propriété 17

pour tout u, v , on a $u \rightarrow_{G_\Pi}^* v \Leftrightarrow [u] < [v] < \lceil v \rceil < \lceil u \rceil$.

- \Rightarrow $u_0 = u \rightarrow_{G_\Pi} u_1 \rightarrow_{G_\Pi} u_2 \dots \rightarrow_{G_\Pi} u_k = v$
 - u_i est couvert par u_{i-1} : $[u_{i-1}] < [u_i] < \lceil u_{i-1} \rceil$.
 - par la prop. 16 : $[u_{i-1}] < [u_i] < \lceil u_i \rceil < \lceil u_{i-1} \rceil, \dots$

- \Rightarrow 1 soient u et v tq $[u] < [v] < \lceil v \rceil < \lceil u \rceil$ et $u \not\rightarrow_{G_\Pi}^* v$. Il existe v antérieur à $\text{inf}([v])$.

Considérons $w = \bigwedge v$ Il existe car $[u] < [v] < \lceil u \rceil$

- $[u] < [w]$

Propriétés du Parc. en Profondeur - 2

Propriété 17 Pour tout u, v , on a $u \rightarrow_{G_\Pi}^* v \Leftrightarrow [u] < [v] < \lceil v \rceil < \lceil u \rceil$.

- $1 \Rightarrow$ $u_0 = u \rightarrow_{G_\Pi} u_1 \rightarrow_{G_\Pi} u_2 \dots \rightarrow_{G_\Pi} u_k = v$
 - u_i est couvert puis $u_{i-1} \prec [u_{i-1}] < [u] < \lceil u_{i-1} \rceil$.
 - par la prop. 16 $[u_{i-1}] < [u] < \lceil u \rceil < \lceil u_{i-1} \rceil, \dots$
- $\Rightarrow 1$ soient u et v tq $[u] < [v] < \lceil v \rceil < \lceil u \rceil$ et $u \not\rightarrow_{G_\Pi}^* v$. Il existe v antérieur à u dans $[v]$.
 Considérons $w = \bigwedge v$ il existe car $[u] < [v] < \lceil u \rceil$.
 - $[u] < [w]$ Alors $[u] < [w] < \lceil u \rceil$ car $[w] < [v]$
 prop. 16 $\Rightarrow [u] < [w] < \lceil w \rceil < \lceil u \rceil$ et donc $u \rightarrow_{G_\Pi}^* w$ car v a été bien considéré. Donc $u \rightarrow_{G_\Pi}^* v$, contradiction.
 - $[w] < [u]$

Propriétés du Parc. en Profondeur - 2

Propriété 17 Pour tout u, v , on a $u \rightarrow_{G_\Pi}^* v \Leftrightarrow [u] < [v] < \lceil v \rceil < \lceil u \rceil$.

- $1 \Rightarrow$ $u_0 = u \rightarrow_{G_\Pi} u_1 \rightarrow_{G_\Pi} u_2 \dots \rightarrow_{G_\Pi} u_k = v$
 - u_i est couvert puis $u_{i-1} \rightarrow [u_{i-1}] < [u] < \lceil u_{i-1} \rceil$.
 - par la prop. 16 $[u_{i-1}] < [u] < \lceil u \rceil < \lceil u_{i-1} \rceil, \dots$
- $\Rightarrow 1$ soient u et v tq $[u] < [v] < \lceil v \rceil < \lceil u \rceil$ et $u \not\rightarrow_{G_\Pi}^* v$. Il existe v antérieur à u sur $[v]$.
 Considérons $w = \bigwedge v$ il existe car $[u] < [v] < \lceil v \rceil < \lceil u \rceil$.
 - $[u] < [w]$ Alors $[u] < [w] < \lceil u \rceil$ car $[w] < [v]$
 prop. 16 $\Rightarrow [u] < [w] < \lceil w \rceil < \lceil u \rceil$ et donc $u \rightarrow_{G_\Pi}^* w$ car v a été « bien » choisi... Donc $u \rightarrow_{G_\Pi}^* v$, contradiction.
 - $[w] < [u]$ u est couvert par un PP-Visiter G, w, \dots
 avant l'appel PP-Visiter G, v qui couvrira v .
 Donc en $[v]$, PP-Visiter G, u est déjà inséré
 $[u] < \lceil u \rceil < [v] < \lceil v \rceil$, contradiction.

Propriétés des arcs

un arc v, w qui n'est pas dans G_{Π} est un...

- arc "~~retour~~" si v est un descendant de w dans G_{Π} ;
- arc "~~avant~~" si w est un descendant de v dans G_{Π} ;
- un arc "~~transvers~~" dans les autres cas...

Propriétés des arcs

Un arc v, w qui n'est pas dans G_{Π} est un...

- arc "retour" si v est un descendant de w dans G_{Π} ;
- arc "avant" si w est un descendant de v dans G_{Π} ;
- un arc "transvers" dans les autres cas...

Propriété 18 Un arc v, w est un...

- 1 arc "retour" si $[w] < [v] < [v] < [w]$;
- 2 arc "avant" si $[v] < [w] < [w] < [v] \wedge [w] \neq v$;
- 3 arc "transvers" si $[w] < [w] < [v] < [v]$.

Propriétés des arcs

un arc v, w qui n'est pas dans G_{Π} est un...

- arc "retour" si v est un successeur de w dans G_{Π} ;
- arc "avant" si w est un successeur de v dans G_{Π} ;
- un arc "transvers" dans les autres cas...

Propriété 18 un arc v, w est un...

- ① arc "retour" si $[w] < [v] < \lceil v \rceil < \lceil w \rceil$;
- ② arc "avant" si $[v] < [w] < \lceil w \rceil < \lceil v \rceil \wedge \lceil w \rceil \neq v$;
- ③ arc "transvers" si $[w] < \lceil w \rceil < [v] < \lceil v \rceil$.

- 1 est la propriété 17...

Propriétés des arcs

Un arc v, w qui n'est pas dans G_Π est un...

- arc "retour" si v est un successeur de w dans G_Π ;
- arc "avant" si w est un successeur de v dans G_Π ;
- un arc "transvers" dans les autres cas...

Propriété 18 Un arc v, w est un...

- 1 arc "retour" si $[w] < [v] < [v] < [w]$;
- 2 arc "avant" si $[v] < [w] < [w] < [v] \wedge [w] \neq v$;
- 3 arc "transvers" si $[w] < [w] < [v] < [v]$.

- 1 et 2 sont des propriétés 17...
- 3 on a soit $[v] < [v] < [w] < [w]$ ou $[w] < [w] < [v] < [v]$.
 Dans ce cas, v, w n'est pas dans G_Π , w ne peut être blanc que dans $[v]$.
 Donc $[w] < [w] < [v] < [v]$.

Propriétés du Parcours en Profondeur

Propriété 19 A tout v d'un arbre T obtenu par un parcours en profondeur, les sommets grisés sont un c.s. en relation par des arcs de G_T .

Propriétés du Parcours en Profondeur

Propriété 19 À tout instant d'un algorithme de parcours en profondeur, les sommets gris forment un chemin relié par des arcs de G .

À tout instant d'un algorithme de DFS, on peut trier les sommets gris u_1, \dots, u_k par $[]$ croissant.

$$[u_1] < [u_2] < \dots < [u_k]$$

Propriétés du Parcours en Profondeur

Propriété 19 A tout instant d'un algorithme de parcours en profondeur, les sommets gris forment un chemin relié par les arcs de G .

A tout instant d'un algorithme de DFS, on peut trier les sommets gris u_1, \dots, u_k par $[]$ croissant.

$$[u_1] < [u_2] < \dots < [u_k] < [u_k] < \dots < [u_2] < [u_1]$$

prop. 16

Propriétés du Parcours en Profondeur

Propriété 19 A tout instant d'un algorithme de parcours en profondeur, les sommets gris forment un chemin relié par les arcs de G .

A tout instant d'un algorithme de DFS, on peut trier les sommets gris u_1, \dots, u_k par $[]$ croissant.

$$[u_1] < [u_2] < \dots < [u_k] < [u_k] < \dots < [u_2] < [u_1]$$

prop. 16

Donc $u_1 \xrightarrow{*}_{G} u_2 \xrightarrow{*}_{G} \dots \xrightarrow{*}_{G} u_k$

prop. 17

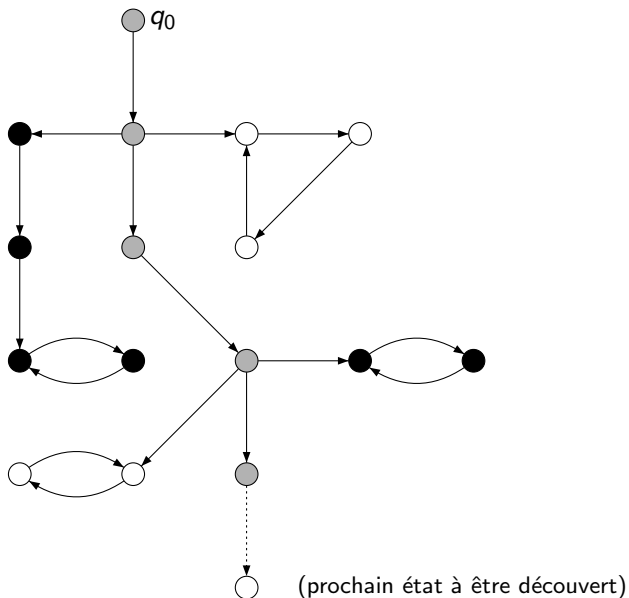
Propriétés du Parcours en Profondeur

Propriété 19 A tout instant d'un algorithme de parcours en profondeur, les sommets gris forment un chemin relié par les arcs de G .

A tout instant d'un algorithme de DFS, on peut trier les sommets gris u_1, \dots, u_k par $[]$ croissant.

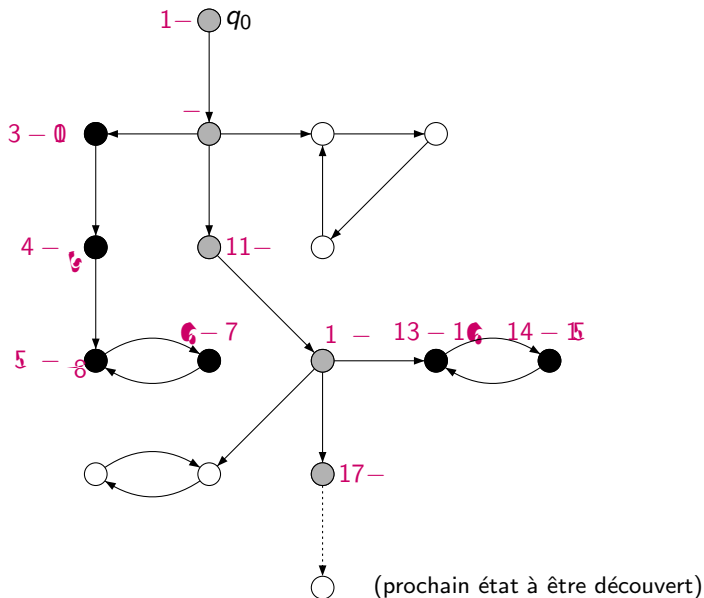
$$[u_1] < [u_2] < \dots < [u_k] < [u_k] < \dots < []$$

Vision globale du graphe



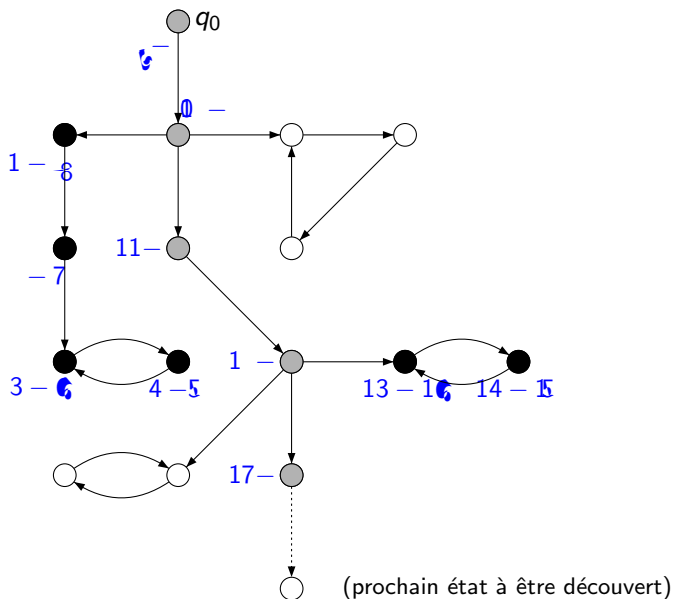
Exercice : Comment on est-on arrivé à

Vision globale du graphe



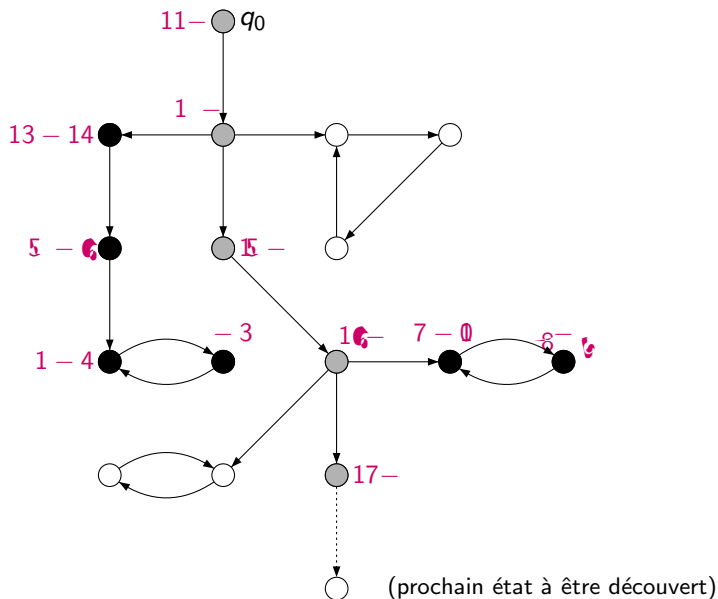
Exercice 1. Comment est-on arrivé là

Vision globale du graphe



Exercice : Comment on est-on arrivé à

Vision globale du graphe



Exercice : Comment on est-on arrivé à

Propriétés du Parcours en Profondeur

Enoncé | a correction ↗ PP-Visiter G, s

Propriétés du Parcours en Profondeur

Énoncé de la correction : PP-Visiter G, s

Il est général : tous les états accessibles depuis s et non encore découverts depuis le début de la procédure, seront découverts, et seront donc ses descendants dans G_Π ...

Propriétés du Parcours en Profondeur

Énoncé | la correction \Rightarrow PP-Visiter G, s

Il est général \Rightarrow tous les états accessibles depuis s et non encore découverts depuis le début de la procédure, seront découverts, et seront donc les successeurs des états dans $G_\Pi \dots$

Théorème du chemin blanc

v est un successeur de u dans G_Π si et seulement si à la date $[u]$, u soit est v était atteignable depuis u par un chemin composé uniquement de successeurs blancs.

Preuve de la correction du PP

$u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ ssi en [4], il y a un c \rightarrow in blanc $\rightarrow u$ à v .

Preuve de la correction du PP

$u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ ssi en $[u]$, il y a un c blanc $\rightarrow u$ à v .

1 \Rightarrow tout sd \rightarrow est w long u c \rightarrow en $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ veri \rightarrow
 $[u] < [w]$ **prop. 17** \rightarrow onc c aqu w est blanc en $[u]$.

Preuve de la correction du PP

$u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ ssi en $[u]$, il y a un c en blanc $\rightarrow u$ à v .

1 \Rightarrow tout sd \rightarrow est w \rightarrow long u c \rightarrow en $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ \rightarrow $[u] < [w]$ \rightarrow prop. 17 \rightarrow donc c \rightarrow aqu \rightarrow w \rightarrow est blanc \rightarrow en $[u]$.

\Rightarrow 1 soit v atteignab \rightarrow par un c \rightarrow en blanc \rightarrow ρ \rightarrow puis u \rightarrow en $[u]$ tq $u \not\rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$. \rightarrow en pren \rightarrow \rightarrow pr \rightarrow \rightarrow v \rightarrow c \rightarrow typ \rightarrow \rightarrow long \rightarrow \rightarrow ρ .

Preuve de la correction du PP

$u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ ssi en $[u]$, il y a un c en blanc $\rightarrow u$ à v .

1 \Rightarrow tout sd \rightarrow est w long u c en $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ veri $[u] < [w]$ rop. 17 \rightarrow onc c aqu w est blanc en $[u]$.

\Rightarrow 1 soit v atteignab \rightarrow par un c en blanc ρ puis u en $[u]$ tq $u \not\rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$. en pren \rightarrow pr \rightarrow pr v \rightarrow c \rightarrow typ \rightarrow long $\rightarrow \rho$. our tout pr \rightarrow c sur w $\rightarrow v$ sur ρ , on a $\rightarrow u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* w$.

Preuve de la correction du PP

$u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ ssi en $[u]$, il y a un c en blanc $\rightarrow u$ à v .

1 \Rightarrow tout sd \rightarrow est w long u c en $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ veri $[u] < [w]$ rop. 17 \rightarrow onc c aqu w est blanc en $[u]$.

\Rightarrow 1 soit v atteignab \rightarrow par un c en blanc ρ puis u en $[u]$ tq $u \not\rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$. en pren \rightarrow pr \rightarrow pr v \rightarrow c typ \rightarrow long $\rightarrow \rho$.
our tout pr \rightarrow sur w $\rightarrow v$ sur ρ , on a $\rightarrow u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* w$.

Donc $[u] < [w] < [w] < [u]$ rop. 17

Preuve de la correction du PP

$u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ ssi \neg en $[u]$, il y a un c blanc $\rightarrow u \dot{\sim} v$.

1 \Rightarrow tout sd \rightarrow est w/ \rightarrow long \rightarrow u c \rightarrow en $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$ veri \rightarrow
 $[u] < [w]$ **rop. 17** \rightarrow onc c aqu \rightarrow w \rightarrow est blanc \rightarrow en $[u]$.

\Rightarrow **1** soit v atteignab \rightarrow par un c \rightarrow en blanc ρ \rightarrow puis u en
 $[u]$ tq $u \not\rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$. \rightarrow en pren \rightarrow pr \rightarrow \rightarrow v \rightarrow c \rightarrow typ \rightarrow \rightarrow long \rightarrow ρ .
 our tout pr \rightarrow c sur w \rightarrow v sur ρ , on a \rightarrow $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* w$.

Donc $[u] < [w] < \uparrow [w] < \uparrow [u]$ **rop. 17**

Considérons \rightarrow pr \rightarrow sur ρ \rightarrow c \rightarrow w tq $\exists w, v \in A$.

Cd \rightarrow $w \not\rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$, v oit str \rightarrow grs avant $\uparrow [w]$ \rightarrow $[u] < \uparrow [w]$.

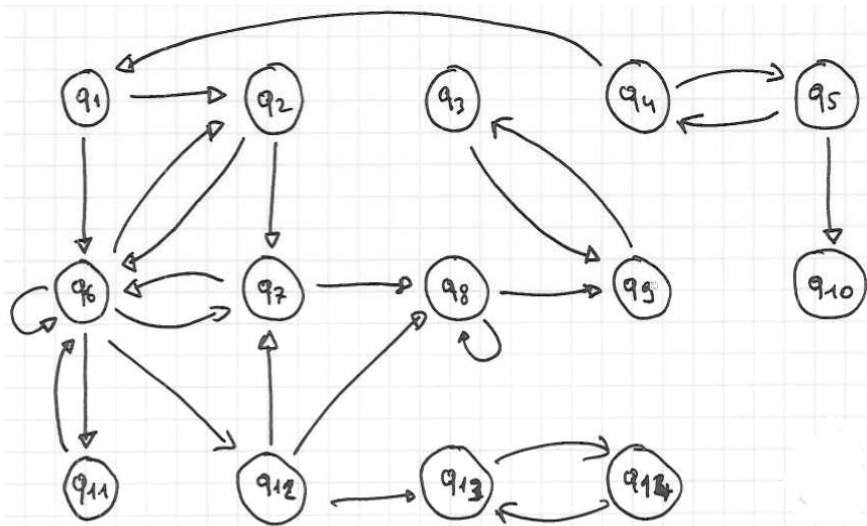
Di après \rightarrow a **rop. 16** on a cas \rightarrow .

$[w] < [u] < \uparrow [u] < \uparrow [w]$ ou $[u] < \uparrow [u] < [w] < \uparrow [w]$

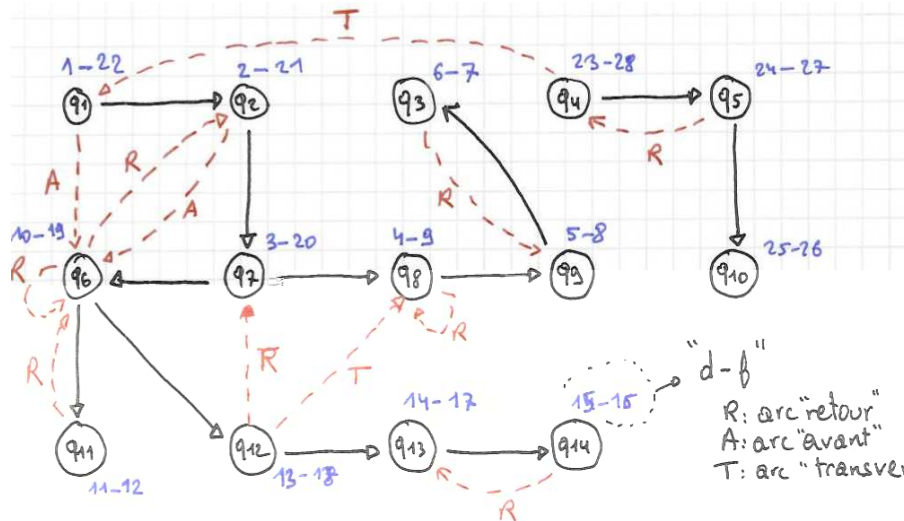
D'où $[[u] \uparrow [u]] \subset [[u] \uparrow [u]]$ \rightarrow par \rightarrow a **rop. 17**, on a $u \rightarrow_{G_{\Pi}}^* v$.

Contra \rightarrow ction \rightarrow

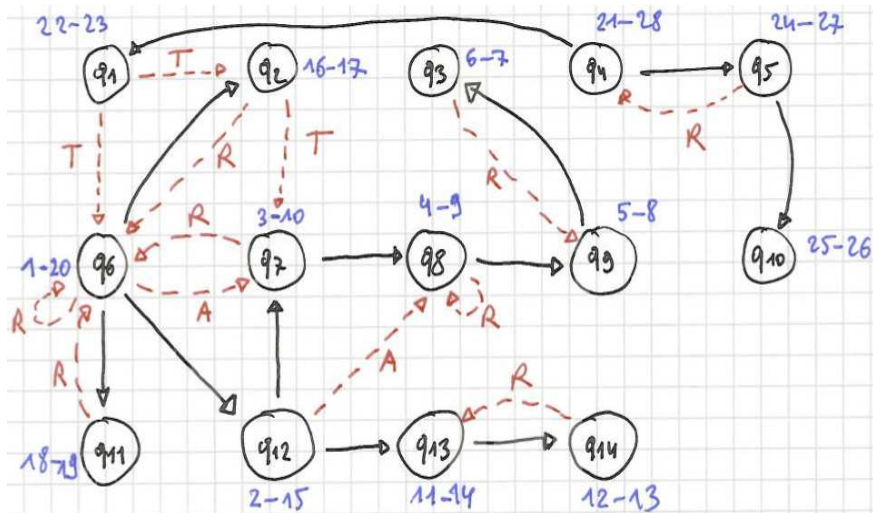
Exemple

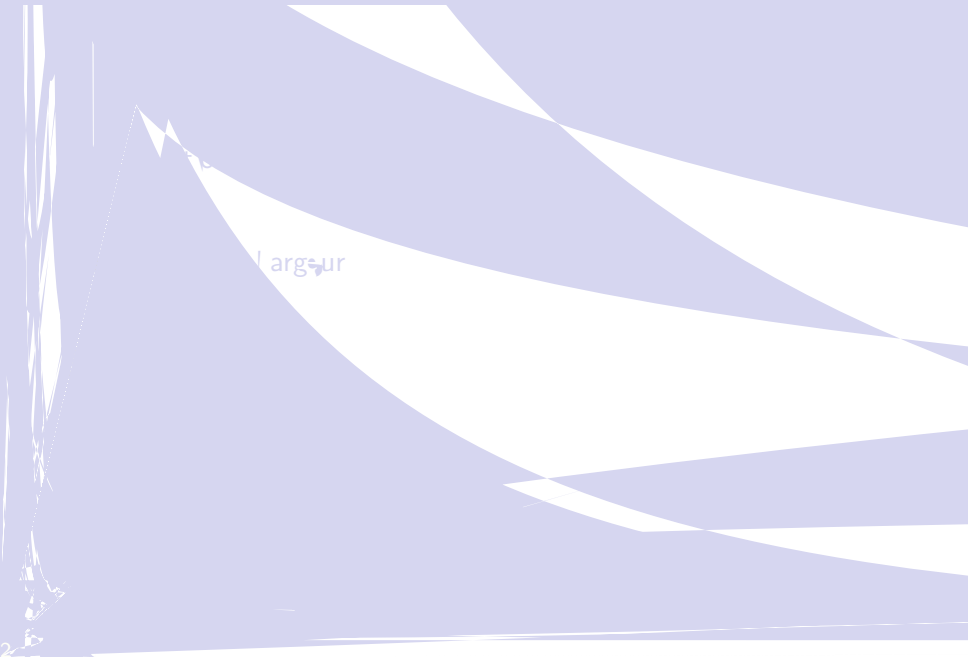


Exemple



Exemple





largur

Extension linéaire (tri topologique)

Soit $G = (S, A)$ un graphe **orienté acyclique**, DAG.

Définition Une **extension linéaire** de G est un ordre total \leq sur S qui est **compatible** avec A , c'est-à-dire tel que pour tout u et v , on a $u, v \in A \Rightarrow u \leq v$.

Extension linéaire (tri topologique)

Soit $G = (S, A)$ un graphe **orienté acyclique**, DAG.

Définition Une **extension linéaire** de G est un ordre total \leq sur S qui est **compatible** avec A , c'est-à-dire tel que pour tout u et v , on a $u, v \in A \Rightarrow u \leq v$.

B G acyclique \Rightarrow il a la relation \rightarrow^* qui définit un **ordre partiel**.
On peut alors définir un ordre total

Applications

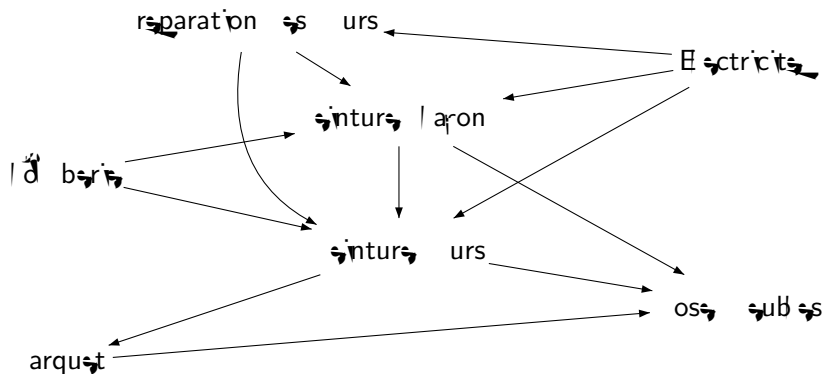
L'ordonnance π est tacite...

n tacite à planifier en respectant ses contraintes de genre $\ll T_i$
où T_j traite avant $T_j \gg \dots$

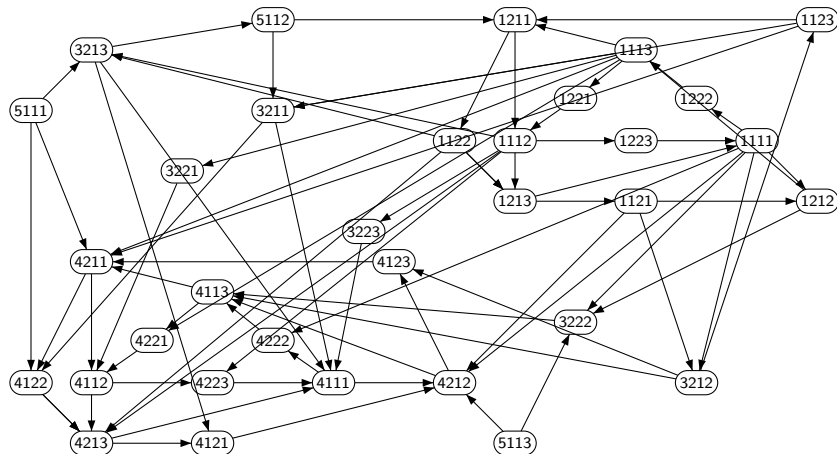
Applications

L'ordonnance π est satisfaisante...

π satisfait à planifier en respectant ses contraintes du genre « T_i doit être traité avant T_j »...



Et là ?



Algorithme de recherche d'extension linéaire

① Appeler **PP** G ...

② et à partir de chaque s tel que s est coloré en noir

La pile contient tous les s tels que s est noir et s est croissant.

Le s tel que s a plus de s tel que s est noir. pour \leq il n'a pas de précesseur dans G .

Algorithme de recherche d'extension linéaire

① Appeler **PP** G ...

② et si pour chaque $s \in S$ et lorsque h est coloré en noir

La pile contient tous les $s \in S$ tels que h est son père **croissant**.

Le $s \in S$ est celui qui a le plus petit $s \in S$ tel que h est son père pour $s \leq u$. h n'a pas de prédecesseur dans G .

ou

① Appeler **PP** G ...

② trier les $s \in S$ par $at(s)$ croissants.

Le $u \leq v$ est donc $u \leq v$ si $at(u) > at(v)$

Les deux définitions de $at(s)$ sont équivalentes.

Algo. de recherche d'extension linéaire

Procédure Tri-Topo G

pour chaque $x \in S$ **faire** $\text{Couleur}[x] \leftarrow \text{blanc}$;

$P \leftarrow \text{PileVide}$;

pour chaque $x \in S$ **faire**

└ **si** $\text{Couleur}[x] = \text{blanc}$ **alors** $\text{PP-Visiter2 } G, x$;

Avec :

Procédure PP-Visiter2 G, s

$\text{Couleur}[s] \leftarrow \text{gris}$;

pour chaque $s, u \in A$ **faire**

└ **si** $\text{Couleur}[u] = \text{blanc}$ **alors** $\text{PP-Visiter2 } G, u$;

$\text{Couleur}[s] \leftarrow \text{noir}$;

$P.\text{Empiler } s$;

Correction de l'algorithme

Théorème

Soit G un graphe orienté acyclique. L'ordre \leq_A calculé par l'algorithme est une extension linéaire de G .

Correction de l'algorithme

Théorème

Soit G un graphe orienté acyclique. L'ordre \leq_A calculé par l'algorithme est une extension linéaire de G .

De plus, on a :

Propriété 19

G est acyclique **ssi** il n'y a pas de cycle. PP n'y a aucun arc retour.

Correction de l'algorithme

Théorème

Soit G un graphe orienté acyclique. L'ordre \leq_A calculé par l'algorithme est une extension linéaire de G .

De plus, on a :

Propriété 19

G est acyclique **ssi** il n'y a pas de cycle.

1 \Rightarrow Si u, v est un arc retour, alors il y a un cycle en gris reliant v à u , l'arc u, v est cyclique.

Correction de l'algorithme

Théorème

Soit G un graphe orienté acyclique. L'ordre $r_1 \leq_A \dots \leq_A r_n$ calculé par l'algorithme est une extension linéaire de G .

De plus, on a :

Propriété 19

G est acyclique **ssi** l'algo. PP ne trouve aucun arc retour.

1 \Rightarrow Si u, v est un arc retour, alors il y a un cycle en gris reliant v à u , l'arc u, v fait partie de ce cycle.

\Rightarrow **1** Soit ρ un cycle soit v le premier sommet de ρ découvert par PP. L'ensemble C en blanc garantit $v \rightarrow_{G_n}^* u$ et donc u, v sera vu comme un arc retour.

Correction de l'algorithme

Théorème

Soit G un graphe orienté acyclique. L'ordre \leq_A calculé par l'algorithme est une extension linéaire de G .

Correction de l'algorithme

Théorème

Soit G un graphe orienté acyclique. L'ordre \leq_A calculé par l'algorithme est une extension linéaire de G .

Etant donné $u, v \in S$ tels que $u, v \in A$.

Il faut montrer $u \leq_A v$, et donc $\ell[u] > \ell[v]$.

Correction de l'algorithme

Théorème

Soit G un graphe orienté acyclique. L'ordre \leq_A calculé par l'algorithme est une extension linéaire de G .

Etant donné $u, v \in S$ tels que $u, v \in A$.

Il faut montrer $u \leq_A v$, et donc $|f(u)| > |f(v)|$.

Lorsqu'un arc u, v est étudié dans PP-Visiter2, alors v ne peut pas être gris car u, v serait un arc retour et G aurait un cycle. Donc :

- soit v est blanc et sera visité après u et alors on aura $|f(u)| > |f(v)|$;
- soit v est noir et alors $|f(v)| < |f(u)|$.

Le résultat récursif est donc vrai.