

Ralf Treinen

Universite Paris Diderot
UFR Informatique
Laboratoire Preuves, Programmes et Systemes
treinen@pps.jussieu.fr

Introduction : Domaines, contraintes et propagateurs

Définir les domaines des variables

Quelques propagateurs en Oz

Le script

L'explorateur et l'inspecteur

- ▶ On a pour toute variable un *choix fini* de ses valeurs.
- ▶ Utiles pour modeliser des problemes ou il faut trouver une affectation a des variables sous des contraintes.
- ▶ Exemples : ordonnancement, emploi du temps, routage, etc.
- ▶ Beaucoup d'applications industrielles.

Trouver les côtes d'un rectangle a dimensions entieres tel que

- ▶ surface = 24 unites
- ▶ perimetre = 20 unites

- ▶ Toutes les valeurs sont des entiers.
- ▶ Il y a deux variables a determiner (largeur X et hauteur Y)
- ▶ Pour chacune des deux variables il y a un choix ni entre 1 et 9 (pourquoi ?)
- ▶ On peut supposer que $X \leq Y$. (pourquoi ?)
Il s'agit d'une *symétrie* du probleme

- ▶ Nouveau type de valeur dans la memoire : *ensemble fini* (finite domain).
- ▶ Un domaine D a *échoué* (is failed) : il existe une variable X telle que $D(X) = \emptyset$.
- ▶ Un domaine D *fixe* une variable X si $\text{card}(D(X)) = 1$.
- ▶ Un domaine D_1 est *plus fort* qu'un domaine D_2 si $\text{vars}(D_1) = \text{vars}(D_2)$, et $D_1(X) \subseteq D_2(X)$ pour tout $X \in \text{vars}(D_1)$.
- ▶ Le but du jeu est de reduire le domaine, a n d'obtenir soit un domaine echoue (il n'y a pas de solution), ou d'obtenir un domaine qui fixe toutes les variables du probleme (solution trouvee).

- ▶ Un *domaine* D est une fonction partielle qui associe a une variable un ensemble ni (eventuellement vide) d'entiers.
 $\text{vars}(D)$ = l'ensemble des variables pour lesquelles D est de ni.
- ▶ Sur l'exemple : on a un domaine initial (de nie par l'enonce du probleme) qui associe a X l'ensemble $\{1, \dots, 9\}$, et a Y le même ensemble $\{1, \dots, 9\}$. Ici on a donc même des intervalles, mais ce n'est pas necessairement le cas.
- ▶ Notation Oz : $X::1\#9$ $Y::1\#9$

- ▶ Une *contrainte* est une formule logique (equation, inegalite, disequation, etc.).
- ▶ La contrainte est la formulation *mathématique* du probleme qu'on souhaite resoudre.
- ▶ Sur l'exemple : $X + Y = 10 \wedge X \leq Y = 24$
- ▶ On peut parfois ajouter des contraintes supplementaires a n d'exclure des solutions symetriques. Dans notre exemple :

$$X + Y = 10 \wedge X \leq Y = 24 \wedge X \neq Y$$

- ▶ Plus sur les symetries plus tard.

pour X Y

- ▶ Un *propagateur* est un λ d'execution (thread) qui peut renforcer le domaine.
- ▶ On peut voir un (ou des) propagateur(s) comme la *réalisation opérationnelle* d'une contrainte.
- ▶ Formellement, un propagateur p est une fonction qui envoie un domaine D vers un nouveau domaine $p(D)$.
- ▶ Plus sur les propagateurs la semaine prochaine !

$$\begin{aligned} p(D(X)) &= D(X) \setminus \{n \mid n \in \max(D(Y))\} \\ p(D(Y)) &= D(Y) \setminus \{n \mid n \in \min(D(X))\} \\ p(D(Z)) &= D(Z) \quad \text{si } Z \text{ variable différente de } X, Y \end{aligned}$$

- ▶ $D_1(X) = \{1, \dots, 12\}, D_1(Y) = \{5, \dots, 10\}$
- ▶ Soit p le propagateur du transparent precedent.
- ▶ $p(D_1) = D_2$ t.q. $D_2(X) = \{1, \dots, 10\}, D_2(Y) = \{1, \dots, 10\}$
- ▶ Dans cet exemple on a même $p(D_2) = D_2$
- ▶ Ce propagateur p est même *idempotent* : $p(p(D)) = p(D)$ pour *tout* domaine D (pourquoi?).

Il y a des propagateurs $=$, $>$, $>=$, $<$, $=<$, \setminus qui realisent une propagation de *bornes*!

$X * Y = 24$
 $X + Y = 10$
 $X < Y$

Attention : ne pas oublier le \ll : \gg quand on veut ecrire un propagateur.

L'application d'un propagateur peut declencher l'application d'un autre propagateur !

- ▶ On applique d'abord tous les propagateurs tant que possible. C'est le calcul d'un point fixe de l'ensemble de *tous* les propagateurs qui ont ete crees.
- ▶ Si pas d'echec et s'il y a une variable X qui n'est pas fixe : creer une alternative (nœud dans l'arbre de recherche), on decoupant le domaine d'une variable en deux
- ▶ Descente dans une branche de l'arbre de recherche : reiterer !
- ▶ Arbre de recherche similaire a Prolog.
- ▶ Mecanisme plus puissant car utilisation des propagateurs avant la creation d'un choix.

- ▶ Deux formes equivalentes pour imposer le domaine de la variable D comme etant l'intervalle $[Lower \dots Upper]$:

```
D :: Lower#Upper  
{FD.int Lower#Upper D}
```
- ▶ Imposer que D est une variable de domaine ni entre 0 et le maximum des domaines nis :

```
{FD.dec1 D}
```

- ▶ S'il y a plusieurs variables qui ne sont pas fixes, laquelle choisir ?
- ▶ Si le domaine de X n'est pas fixe, comment le couper en deux ?
- ▶ Comment organiser le calcul quand on a plusieurs alternatives :
 - └ recherche en profondeur d'abord (strategie de Prolog) ?
 - └ recherche en largeur d'abord ?
 - └ autres ?
- ▶ Reponses : voir des cours ulterieurs.

- ▶ Imposer que L est une liste de I variables de domaine ni :

```
{FD.list I Lower#Upper L}
```
- ▶ Imposer que T est un n-uplet de variables de domaine ni, de longueur I et label L :

```
{FD.tuple L I Lower#Upper T}
```
- ▶ Imposer que R est un enregistrement de variables de domaine ni, avec liste de features F et label L :

```
{FD.record L F Lower#Upper R}
```

- *Vecteur* : un enregistrement (n-uplet inclus), ou une liste.
- Restreindre les domaines de toutes les variables d'un vecteur V (tous les ls d'un enregistrements, ou tous les elements d'une liste) :

```
V:::Lower#Upper  
{FD.dom Lower#Upper V}
```

- propagation de bornes pour des contraintes arithmetiques :
=:, \=:, <:, >:, <=:, >=:
- propagation pour la distance entre deux variables :

```
{FD.distance X Y Re1 Z}
```

Exemple :

```
{FD.distance X Y '>:' 8}
```

impose que la difference entre X et Y est strictement plus grande que 8.

- Propager que toutes les variables dans un vecteur ont des valeurs differentes (peut creer des trous dans les domaines) :
`FD.distinct V`
- Propager que toutes les variables dans un vecteur V sont differentes par rapport a un vecteur de decalage D : pour tous $i, j : V.i + D.i \notin V.j + D.j$:
`{FD.distinctOffset V D}`
- Voir System Modules de la documentation Oz, chapitre 5.

```
declare X Y Z  
{Browse [X Y Z]}           % [X Y Z]  
X :: 1#13                   % [X[1#13] Y Z]  
Y :: 0#27                   % [X[1#13] Y[0#27] Z]  
Z :: 1#12                   % [X[1#13] Y[0#27] Z[1#12]]  
2*Y =: Z                   % [X[1#13] Y[1#6] Z[2#12]]  
X <: Y                     % [X[1#5] Y[2#6] Z[4#12]]  
Z <: 7                     % [X[1#2] Y[2#3] Z[4#6]]  
X \=: 1                     % [2 3 6]
```

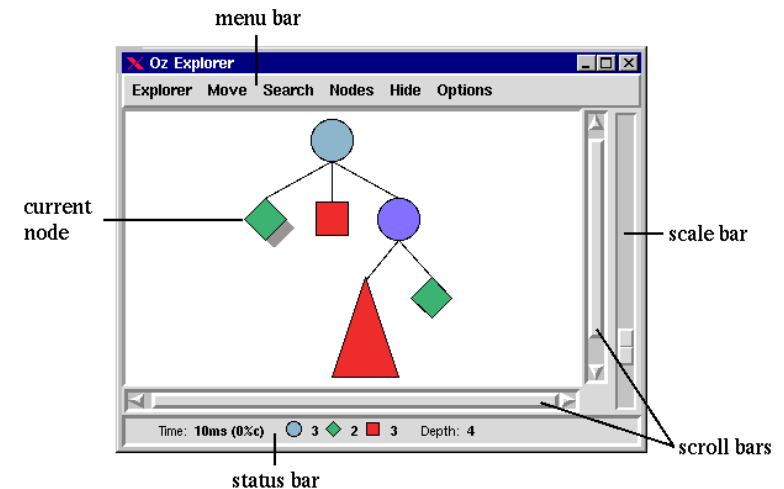
- Ecrire une *script* pour un probleme donne.
- Un script est une procedure a un seul argument (appelle sa *racine*)
- Le rôle du script est de lier sa racine a une solution du probleme *quand l'arbre de recherche est construit*.
- Quand on construit l'arbre de recherche complet :
 - ┆ Dans toute feuille, la racine doit être liee a une solution de la contrainte (correction du script)
 - ┆ Toute solution de la contrainte doit se trouver comme valeur de la racine dans une feuille (completude du script). Parfois completude modulo des symetries du probleme.

- L'explorateur est un outil interactif pour etudier l'arbre de recherche
- Il utilise des couleurs di érentes pour indiquer l'etat d'un n ōud :
 - ┆ vert : succes
 - ┆ rouge :echec
 - ┆ bleu : n ōud de choix qui n'a pas echoue
- Cliquer sur un n ōud : a ōche les valeurs des variables locales dans une fenētre *Inspector*.
- On peut demander de continuer la recherche.

```
proc {Script Root}  
    % dēclarer des variables  
  
in  
    % propagateurs pour la contrainte  
    % spēcifier la stratēgie de distribution  
  
end
```

Quand la solution consiste en plusieurs composantes en doit lier Root a une structure (liste, n-uplet, enregistrement). Par exemple :

```
Root = solution(x:X y:Y z:Z)
```



{ExploreOne Script}

{ExploreAll Script}

- ▶ `fSearchAll Scriptg` donne la liste des toutes les solutions
- ▶ `fSearchOne Scriptg` donne soit une liste avec un seul element qui est la premiere solution trouvee, soit la liste vide quand il n'y a pas de solution
- ▶ `fExploreAll Scriptg` construit l'arbre de recherche complet et le presente dans la fenetre de l'explorateur
- ▶ `fExploreOne Scriptg` construit un debut de l'arbre de recherche jusqu'a la premiere feuille reussie, et le presente dans la fenetre de l'explorateur.

- ▶ {ExploreOne F }, ou F est une fonction a un argument, a che l'arbre de recherche pour { F X } jusqu'a la premiere solution.
- ▶ {ExploreAll F }, ou F est une fonction a un argument, a che l'arbre de recherche complet pour { F X }.

```
declare
proc {Rectangle Sol}
  sol(X Y)=Sol
in
  X::1#9
  Y::1#9
  X*Y=:24
  X+Y=:10
  X=<:Y
  {FD.distribute naive Sol}
end
```

```
declare
proc {SendMoreMoney Sol}
  local
    S E N D M O R Y
  in
    Sol=sol(s:S e:E n:N d:D m:M o:O r:R y:Y)
    Sol::0#9
    {FD.distinct Sol}
    S\=:0
    M\=:0
    1000*S + 100*E + 10*N + D
    + 1000*M + 100*O + 10*R + E
    =: 10000*M + 1000*O + 100*N + 10*E + Y
    {FD.distribute ff Sol}
  end
end
```

```
{Browse {SearchAll SendMoreMoney}}
```

```
{ExploreAll SendMoreMoney}
```